

Министерство образования и науки Российской Федерации  
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ  
ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ  
«САРАТОВСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ  
ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ  
ИМЕНИ Н.Г. ЧЕРНЫШЕВСКОГО»

Кафедра математического анализа  
наименование кафедры

**Методы решения экстремальных задач**  
название темы выпускной квалификационной работы

АВТОРЕФЕРАТ БАКАЛАВРСКОЙ РАБОТЫ

студента 4 курса 422 группы  
направления 02.03.01 математика и компьютерные науки  
код и наименование направления  
механико-математического факультета  
наименование факультета, института, колледжа  
Пяткина Максима Вячеславовича  
фамилия, имя, отчество

Научный руководитель

доцент, к.ф.-м.н.

должность, уч. степень, уч. звание

Тимофеев В.Г.

инициалы, фамилия

Зав. кафедрой

профессор, д.ф.-м.н.

должность, уч. степень, уч. звание

Прохоров Д.В.

инициалы, фамилия

Саратов 2017

**Введение.** Неравенства, с помощью которых оцениваются нормы промежуточных производных функций одной и многих переменных через нормы самих функций и нормы производных более высокого порядка, играют важную роль во многих областях математики и ее приложений. Особенно важны неулучшаемые неравенства такого типа, то есть неравенства с наилучшей константой. Для функций одной переменной наиболее ярким результатом и поныне остается неравенство Колмогорова, которое он получил в 1939 г. В этой связи неравенства для промежуточных производных часто называют неравенствами типа Колмогорова. К настоящему времени известно значительное количество точных неравенств типа Колмогорова для функций одной переменной.

Задача нахождения наилучшей константы в неравенстве типа Колмогорова в ряде случаев сводится к некоторой экстремальной задаче.

В теории экстремальных задач выделяется несколько достаточно ясно очерченных подклассов: вариационное исчисление, оптимальное управление, выпуклое программирование. В работе с достаточно общих позиций рассматриваются методы решения задач, принадлежащих лишь двум первым подклассам. На их основе найдены наилучшие константы для соответствующих неравенств типа Колмогорова.

Так, например, в первом разделе данной работы рассматривается один частный случай неравенства колмогоровского типа — неравенство Адамара. Задача нахождения наилучшей константы в данном неравенстве решается двумя способами. Первый способ заключается в сведении неравенства Адамара к неравенству в аддитивной форме и доказательстве его справедливости. Второй — в сведении неравенства к задаче вариационного исчисления и ее последующего решения.

Во втором разделе данной работы исследуются методы решения оптимальных задач. На их основе решается несколько различных задач оптимального управления.

В третьем разделе приводятся некоторые сведения о точном неравенстве колмогоровского типа. В основе его лежит теорема, которая устанавливает связь наилучшей константы с наименьшим собственным значением некоторой вспомогательной матрицы. Для доказательства теоремы приведены вспомогательные предложения. Применение данной теоремы позволяет получить оценку константы в неравенстве типа Колмогорова. Кроме того, в данном разделе изложен метод интегральных представлений, благодаря чему появляется возможность для изучения функциональных пространств функций, заданных на множестве достаточно общего вида.

Итак, основными целями работы являются:

- 1) получение точной константы в неравенстве Адамара;
- 2) изучение методов оптимального управления и вариационного исчисления, решение конкретных задач с их использованием;
- 3) получение более общих сведений о наилучшей константе, их применение.

**Основное содержание работы.** Пусть  $I$  либо полупрямая  $\mathbb{R}_+$ , либо вся прямая  $\mathbb{R}$ ;  $W_{pr}^n(I)$  – пространство всех функций  $x \in L_p(I)$ , которые имеют локально абсолютно непрерывные производные  $x^{(n-1)}$  на  $I$  и таких, что  $x^{(n)} \in L_r(I)$ ;  $n \in \mathbb{N}$ ,  $1 \leq p, q, r \leq \infty$ ,  $k \in \mathbb{Z}$ ,  $0 \leq k < n$ . Рассмотрим следующее семейство экстремальных задач, определенных на  $W_{pr}^n(I)$ :

$$f_0(x) = \|x^{(k)}\|_{L_q(I)} \rightarrow \sup,$$

$$f_1(x) = \|x\|_{L_p(I)} \leq 1,$$

$$f_2(x) = \|x^{(n)}\|_{L_r(I)} \leq 1 \quad (1.1)$$

Задачу (1.1) будем называть общей задачей о неравенствах для производных. При некотором соотношении между  $k, n, p, q$  и  $r$  возможны неравенства

вида:

$$\|x^{(k)}\|_{L_q(I)} \leq K \|x\|_{L_p(I)}^\alpha \|x^{(n)}\|_{L_r(I)}^\beta \quad (1.2)$$

Неравенство (1.2) с наилучшей константой будем называть *точным*. Задачу о нахождении наилучшей константы в неравенстве (1.2) будем называть задачей о *неравенстве типа Колмогорова*. Решение этой задачи назовем *константой Колмогорова*.

Рассмотрим неравенство

$$\|\dot{x}\|_{L_2(\mathbb{R}_+)} \leq K \|x\|_{L_2(\mathbb{R}_+)}^{1/2} \|\ddot{x}\|_{L_2(\mathbb{R}_+)}^{1/2}. \quad (1.5)$$

Посредством следующих двух теорем докажем, что константа Колмогорова  $K = \sqrt{2}$ .

**Теорема 1.1.** *Пусть  $x \in L_2(\mathbb{R}_+)$ , производная  $\dot{x}$  локально абсолютно непрерывна и  $\ddot{x} \in L_2(\mathbb{R}_+)$ . Тогда неравенства*

$$\|\dot{x}\|_{L_2(\mathbb{R}_+)} \leq \sqrt{2} \|x\|_{L_2(\mathbb{R}_+)}^{1/2} \|\ddot{x}\|_{L_2(\mathbb{R}_+)}^{1/2} \quad (1.6)$$

и

$$\|\dot{x}\|_{L_2(\mathbb{R}_+)}^2 \leq \|x\|_{L_2(\mathbb{R}_+)}^2 + \|\ddot{x}\|_{L_2(\mathbb{R}_+)}^2 \quad (1.7)$$

эквивалентны.

**Теорема 1.2.** *Пусть  $x \in L_2(\mathbb{R}_+)$ , производная  $\dot{x}$  локально абсолютно непрерывна и  $\ddot{x} \in L_2(\mathbb{R}_+)$ . Тогда справедливо следующее неравенство:*

$$\|\dot{x}\|_{L_2(\mathbb{R}_+)}^2 \leq \|x\|_{L_2(\mathbb{R}_+)}^2 + \|\ddot{x}\|_{L_2(\mathbb{R}_+)}^2$$

**Теорема 1.3.** *Пусть  $x \in L_2(\mathbb{R})$ , производная  $\dot{x}$  локально абсолютно*

непрерывна и  $\ddot{x} \in L_2(\mathbb{R})$ . Тогда справедливо следующее неравенство:

$$\|\dot{x}\|_{L_2(\mathbb{R})}^2 \leq \|x\|_{L_2(\mathbb{R})}^2 \cdot \|\ddot{x}\|_{L_2(\mathbb{R})}^2 \quad (1.13)$$

Основной изопериметрической задачей называется следующая экстремальная задача:

$$J_0(x(\cdot)) = \int_{t_0}^{t_1} f_0(t, x(t), \dot{x}(t), \dots, x^{(n)}(t)) dt \rightarrow \text{extr}; \quad (1.15)$$

$$J_i(x(\cdot)) = \int_{t_0}^{t_1} f_i(t, x(t), \dot{x}(t), \dots, x^{(n)}(t)) dt \leq 1, \quad i = 1, \dots, m; \quad (1.16)$$

Исследуем теперь неравенство Адамара на полуоси как задачу вариационного исчисления. Задача о вычислении константы Колмогорова в неравенстве (1.5) равносильна нахождению точного значения следующей изопериметрической задачи:

$$\int_0^\infty \dot{x}^2(t) dt \rightarrow \max, \quad \int_0^\infty [x^2(t) + \ddot{x}^2(t)] dt \leq 1 \quad (1.24)$$

Для решения этой задачи воспользуемся необходимым условием экстремума. В результате получим, что  $x_0(t) = \pm \frac{\sqrt{3}}{3} e^{-\frac{t}{2}} (\sin \frac{\sqrt{3}}{2}t - \sqrt{3} \cos \frac{\sqrt{3}}{2}t)$  - решение изопериметрической задачи (1.24), а, следовательно, и решение задачи о нахождении наилучшей константы в (1.5). Подстановка  $x_0(t)$  в неравенство даст константу  $\sqrt{2}$ . Откуда можно сделать вывод, что константа  $K = \sqrt{2}$  является наилучшей, а само неравенство точным.

*Задачей оптимального управления* называется следующая задача:

$$\int_{t_0}^{t_1} f_0(t, x(t), u(t)) dt + g_0(t_0, x(t_0), t_1, x(t_1)) \rightarrow \sup \quad (2.1)$$

$$\dot{x} = f(t, x(t), u(t)), u(t) \in U, \quad (2.2)$$

Рассмотрим следующую задачу оптимального управления

$$\int_0^T \dot{x}^2 dt \rightarrow \sup; \quad |x + \dot{x}| = u, \quad |u| \leq 1$$

Применяя к рассматриваемой системе принцип максимума Понtryгина, получаем, что при управлении  $u = \pm 1$  оптимальные траектории на плоскости  $x_1, x_2$  будут состоять из дуг окружностей с центром в  $(1, 0)$  радиуса  $\sqrt{C_1^2 + C_2^2}$  при  $u = 1$  и с центром в  $(-1, 0)$  того же радиуса при  $u = -1$ .

Рассмотрим задачу оптимального управления:

$$\int_{-1}^1 |x|^s dt \rightarrow \sup; \quad \dot{x} = u, \quad |u| \leq 1$$

где  $1 < s < \infty$ .

Применим к рассматриваемой системе принцип максимума Понtryгина, получим, что  $x$  есть ломаная с угловыми коэффициентами  $\pm 1$ . При этом функция  $x$  может иметь  $n$  равных отрезков постоянства значений производной. Следовательно оптимальная траектория  $x_0$  есть ломаная с угловыми коэффициентами  $\pm 1$  и изломами в точках  $-1 + \frac{2}{n}k$ ,  $k = 1, 2, \dots, n - 1$ .

Рассмотрим задачу оптимального управления:

$$\int_0^T x^2(t) dt \rightarrow \min; \quad x(0) = 1, \quad \ddot{x}(T) = 0, \quad \ddot{x} - u = 0, \quad |u| \leq 1$$

Применяя принцип максимум Понтрягина к данной задаче, получим следующую систему

$$\dot{x}_2 = \operatorname{sgn} y, \quad \ddot{y} = -x_1, \quad y(0) = 0, \quad y(T) = 0. \quad (2.21)$$

Решением данной системы на отрезке  $[0, T]$  будут следующие функции

$$\begin{aligned} \tilde{x}_1(t) &= \frac{t^2}{2} - \alpha t + 1, \\ \tilde{y}(t) &= -\frac{t^4}{24} + \frac{\alpha t^3}{6} - \frac{t^2}{2} + \frac{t}{2\alpha}. \end{aligned}$$

Заметим, что продолжая подобным образом эти функции на полупрямую  $\mathbb{R}_+$ , получим пару функций  $\tilde{x}_1(t)$  и  $\tilde{y}(t)$ , которые удовлетворяют условиям (2.21) и которые финитны, так как точки склейки  $\tilde{x}_1(t)$  (нули  $\tilde{y}(t)$ ) сходятся к  $T(1 - \sqrt{\frac{\alpha^2 - 2}{\alpha^2 + 2}})$ . Таким образом, функция  $\tilde{x}_1(t)$ , является еще и решением аналогичной задачи с интегралом заданным на полуоси. Данная задача при такой постановке называется задачей Фуллера.

Далее будем рассматривать следующее точное неравенство

$$\|f^{(k)}\|^2 \leq \frac{1}{\gamma_{n,k}} \{ \|f\|^2 + \|f^{(n)}\|^2 \},$$

Бесконечную в обе стороны последовательность действительных чисел  $\{\omega_j\}_{j=-\infty}^{\infty}$  назовем гурвицевой порядка  $n$ , если  $\omega_0 = \omega_n = 1, \omega_j = 0$  для  $j \neq 0, 1, \dots, n$  и все корни многочлена

$$p(\lambda) = \omega_0 + \omega_1 \lambda + \dots + \omega_n \lambda^n = \sum_{j=-\infty}^{\infty} \lambda^j \omega_j \quad (3.1)$$

имеют отрицательные действительные части.

**Лемма 3.1.** *Пусть заданы натуральные числа  $n$  и  $k$  ( $n = 2, \dots, \infty; k = 1, \dots, n-1$ ). Каково бы ни было действительно число  $\gamma \in G_{nk} = \left(0, \frac{n}{k^n (n-k)^{\frac{n-k}{k}}}\right)$ ,*

существует одна и только одна гурвицева последовательность  $\{\omega_j\}_{j=-\infty}^{\infty}$  порядка  $n$ , обладающая свойством:

$$\sum_{\nu=-\infty}^{\infty} (-1)^{\nu} \omega_{j-\nu} \omega_{j+\nu} = \begin{cases} 0, & \text{для } j \neq 0, k, n, \\ 1, & \text{для } j = 0, n, \\ -\gamma, & \text{для } j = k. \end{cases}$$

**Лемма 3.2.** Если  $f(x) \in L_2(\mathbb{R}_+)$ ,  $f(x)$  абсолютно непрерывна вместе с  $f'(x), f''(x), \dots, f^{(n-1)}(x)$  и  $f^{(n)} \in L_2(\mathbb{R}_+)$ , то

$$\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = \lim_{x \rightarrow \infty} f'(x) = \dots = \lim_{x \rightarrow \infty} f^{(n-1)}(x) = 0.$$

Ниже нам придется иметь дело с конечными наборами чисел  $\omega_0, \omega_1, \dots, \omega_n$ .

Договоримся всякий раз считать этот набор продолженным нулями до бесконечной в обе стороны последовательности  $\{\tilde{\omega}_j\}_{j=-\infty}^{\infty}$ .

По заданному набору чисел  $\omega_0, \omega_1, \dots, \omega_n$  можно построить числа:

$$\Gamma_j = \sum_{\nu=-\infty}^{\infty} (-1)^{\nu} \omega_{j-\nu} \omega_{j+\nu}; \quad (3.5)$$

$$q_{js} = \sum_{\nu=0}^{\infty} (-1)^{\nu} \omega_{j+\nu} \omega_{s-\nu-1} \quad \text{при} \quad 1 \leq s \leq j \leq n,$$

$$q_{js} = q_{sj} \quad \text{при} \quad 1 \leq j \leq s \leq n. \quad (3.6)$$

Из чисел  $q_{js}$  образуем симметричную матрицу

$$Q = \begin{bmatrix} q_{11}q_{12} & \dots & q_{1n} \\ q_{21}q_{22} & \dots & q_{2n} \\ \dots & \dots & \dots \\ q_{n1}q_{n2} & \dots & q_{nn} \end{bmatrix} \quad (3.7)$$

Если задан вектор  $a = \{a_1, a_2, \dots, a_n\}$ , то через  $Q_a$  будем обозначать вектор  $b = \{b_1, b_2, \dots, b_n\}$ , координаты которого задаются формулами  $b_\nu = \sum_{j=1}^n q_{\nu j} a_j$  ( $\nu = 1, 2, \dots, n$ ).

**Лемма 3.3.** *Если  $f(t) \in L_2(\mathbb{R}_+)$  абсолютно непрерывна вместе с производными до  $(n-1)$ -ого порядка на всяком конечном отрезке полуоси  $\mathbb{R}_+$  и  $f^{(n)}(t) \in L_2(\mathbb{R}_+)$ , то  $f'(x), f''(x), \dots, f^{(n-1)}(x)$  и  $f^{(n)} \in L_2(\mathbb{R}_+)$  и для любого набора действительных чисел  $\omega_0, \omega_1, \dots, \omega_n$  имеет место равенство*

$$\int_0^\infty \left( \sum_{j=0}^n \omega_j f^{(j)}(t) \right)^2 dt = \sum_{j=0}^n \Gamma_j \int_0^\infty [f^j]^2 dt - (Qf_0, f_0), \quad (3.8)$$

где

$$f_0 = \{f(0), f'(0), \dots, f^{(n)}(0)\}.$$

Положим при  $n = 2, \dots, \infty$  и  $k = 1, \dots, n-1$

$$\gamma_{nk} = \inf_{f \in L_2^{(n)}(\mathbb{R}_+)} \frac{\|f\|^2 + \|f^{(n)}\|^2}{\|f^{(k)}\|^2}, \quad \text{где } \|\varphi\| = \sqrt{\int_0^\infty \varphi^2(t) dt}. \quad (3.15)$$

**Лемма 3.4.** *Справедливы неравенства*

$$0 < \gamma_{nk} < \frac{n}{k^{\frac{k}{n}} (n-k)^{\frac{n-k}{k}}}. \quad (3.16)$$

Из определения величины  $\gamma_{nk}$  для всякой функции  $f(t) \in W_{22}^n(\mathbb{R}_+)$  имеем

$$\|f^{(k)}\| \leq \frac{1}{\gamma_{nk}} [\|f\|^2 + \|f^{(n)}\|^2],$$

причем константа  $\frac{1}{\gamma_{nk}}$  в этом неравенстве не может быть уменьшена.

Укажем способ отыскания величин  $\gamma_{nk}$ . Пусть  $\gamma$  - произвольное число из интервала  $G_{nk} = \left(0, \frac{n}{k^{\frac{k}{n}}(n-k)^{\frac{n-k}{k}}}\right)$ . Обозначим через  $\omega_j(\gamma)$  элементы гурвицовой последовательности порядка  $n$   $\{\omega_j\}_{j=-\infty}^{\infty}$ , обладающей свойством (1). Существование этой последовательности гарантировано леммой 3.1. Положим далее

$$D(\gamma) = \begin{vmatrix} q_{11} & q_{12} & \dots & q_{1n} \\ q_{21} & q_{22} & \dots & q_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ q_{n1} & q_{n2} & \dots & q_{nn} \end{vmatrix}, \quad (3.17)$$

где  $q_{js}(\gamma) = q_{sj}(\gamma) = \sum_{\nu=1}^{\infty} (-1)^{\nu} \omega_{j+\nu}(\gamma) \omega_{s-\nu-1}(\gamma)$  при  $j \geq s$ . **Теорема 3.1.**  $\gamma_{nk}$  является наименьшим положительным корнем уравнения  $D(\gamma) = 0$ .

**Следствие 3.1.** При всех  $n = 2, \dots, \infty$  и всех  $k = 1, \dots, n-1$  справедливо равенство  $\gamma_{nk} = \gamma_{n,n-k}$ .

### Следствие 3.2.

Справедливы следующие утверждения:

а)  $\gamma_{21} = 1$ ;

б)  $\gamma_{31} = \gamma_{52} = (3 - 2\sqrt{2})^{1/3}$ ;

в)  $\gamma_{41}$  (а, следовательно, и  $\gamma_{43}$ ) является наименьшим положительным корнем уравнения

$$\gamma^8 - 6\gamma^4 - 8\gamma^2 + 1 = 0;$$

г)  $\gamma_{42}$  является наименьшим положительным корнем уравнения

$$\gamma^4 - 2\gamma^2 - 4\gamma + 1 = 0.$$

С помощью следующей леммы становится возможным упрощение определителя  $D(\gamma)$

**Лемма 3.5.** Пусть  $\Delta_0 = 1, \Delta_1 = \omega_1, \Delta_s = \begin{bmatrix} \omega_1\omega_0 & 0 & \dots & 0 \\ \omega_2\omega_1 & \omega_0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \omega_s\omega_{s-1} & \omega_{s-2} & \dots & 0 \end{bmatrix}$ , при  $s = 2, \dots, \infty$  и  $\Delta_s = 0$  при  $s = -\infty, \dots, -1$ . Тогда

$$\Delta_j = \omega_j + \gamma(-1)^k \Delta_{j-2k}, \quad \text{при } j = \overline{0, 2n-1}. \quad (3.20)$$

$$\Delta_j = \omega_j + \gamma(-1)^k \omega_{j-2k} + \gamma^2 \omega_{j-4k} + \dots, \quad \text{при } j = 0, 1, \dots, 2n-1, \quad (3.21)$$

Таким образом, справедливо следующее соотношение

$$D(\gamma) = \begin{bmatrix} \Delta_{n-k+1} \Delta_{n-k+2} & \dots & \Delta_n \\ \Delta_{n-k+2} \Delta_{n-k+3} & \dots & \Delta_{n+1} \\ \dots & \dots & \dots \\ \Delta_n \Delta_{n+1} & \dots & \Delta_{n+k+1} \end{bmatrix} \quad (3.28)$$

**Теорема 3.2.** Число  $\gamma_{nk}$  является наименьшим положительным решением уравнения

$$D(\gamma) = \begin{bmatrix} \tilde{\Delta}_{n-k+1} \tilde{\Delta}_{n-k+2} & \dots & \tilde{\Delta}_n \\ \tilde{\Delta}_{n-k+2} \tilde{\Delta}_{n-k+3} & \dots & \tilde{\Delta}_{n+1} \\ \dots & \dots & \dots \\ \tilde{\Delta}_n & \tilde{\Delta}_{n+1} & \dots & \tilde{\Delta}_{n+k+1} \end{bmatrix} = 0,$$

где

$$\tilde{\Delta}_{n-j} = \sum_{\nu=1}^{2k} \varepsilon_{\nu}^{-j} \exp \left[ \frac{n}{i \varepsilon_{\nu} \pi k} \int_0^{\gamma} \eta^{\frac{1}{2k}-1} \Psi_{\nu}(\eta) d\eta \right],$$

$$\Psi_{\nu}(\eta) = \int_0^{\infty} \frac{1 - s^{2k} \eta}{(s^2 \eta^{\frac{1}{k}} - \bar{\varepsilon}_{\nu}^2)(s^{2n} - \eta s^{2k} + 1)} ds,$$

$\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_{2k}$  — корни степени  $2k$  из  $+1$ .

**Заключение.** В данной работе были рассмотрены неравенства типа Колмогорова и изучены методы нахождения наилучшей константы в нем. Было показано, что при некоторых условиях задача о нахождении наилучшей константы может быть сведена к соответствующей экстремальной задаче. Для исследования такого рода задач потребовалось привести методы их решения. Были введены некоторые теоретические сведения из классического вариационного исчисления и оптимального управления. Благодаря этому удалось найти наилучшую константу в неравенстве Адамара и решить несколько задач оптимального управления. Кроме того, была доказана теорема, устанавливающая связь наилучшей константы с наименьшим собственным значением некоторой вспомогательной матрицы, и изложен метод интегральных представлений. Таким образом, поставленные цели были выполнены.

## СПИСОК ИСПОЛЬЗУЕМОЙ ЛИТЕРАТУРЫ

- 1 Тихомиров, В.М. Некоторые вопросы теории приближений / В.М. Тихомиров. М.: Изд-во МГУ, 1976. 304 с.
- 2 Купцов, Н.П. Колмогоровские оценки для производных в  $L_2[0, \infty)$  / Н.П. Купцов // Труды МИАН СССР. 1975. Т. 138. С. 94-117.
- 3 Харди, Г. Г. Неравенства / Г. Г. Харди, Дж . Е . Литтльвуд, Г. Полиа. М.: Гос. изд-во иностр. лит., 1948. 456 с.
- 4 Магарил-Ильяев, Г. Г. О неравенствах для производных колмогоровского типа / Г.Г. Магарил-Ильяев, В. М. Тихомиров // Матем. сб. 1997 Т. 188, № 12. С. 73–106
- 5 Магарил-Ильяев, Г. Г. Выпуклый анализ и его приложения / Г. Г. Магарил-Ильяев, В. М. Тихомиров, 2-е изд., исправл. М.: Едиториал УРСС, 2003. 176 с.
- 6 Лаврентьев, М.А. Курс вариационного исчисления / М.А. Лаврентьев, Л.А. Люстерник. М. Л.: ОНТИ, 1938. 192 с.
- 7 Болтянский, В. Г. Математические методы оптимального управления / В. Г. Болтянский. М.: Наука, 1969. 408 с.
- 8 Алексеев, В.М. Оптимальное управление / В.М. Алексеев, В.М. Тихомиров, С.В. Фомин. М.: Наука. Главная редакция физико-математической литературы, 1979. 432 с.